

## YGE-Telemetrie mit MSH Brain 2

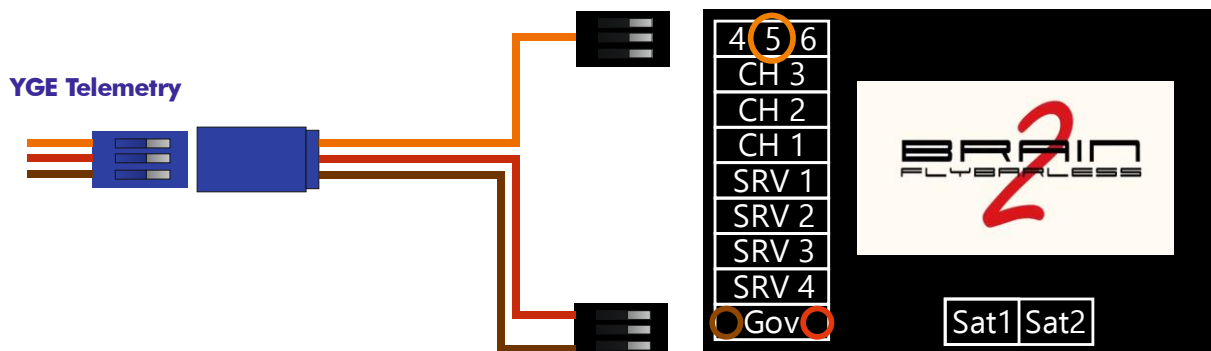
Für die Nutzung der Telemetrie in Verbindung mit dem MSH Brain2 muss ein kleines Adapterkabel gebaut werden. Hierbei wird das Telemetriesignal (orange) einzeln mit dem Pin 5 des Brain2 verbunden.

Außerdem wird das Drehzahlsignal (rot) zusammen mit der Masse (braun) auf einem Stecker mit dem Governor-Anschluss des Brain2 verbunden. Bitte beachten Sie, dass hier die rote Ader des Reglers auf den Signalanschluss des Gov-Anschlusses kommt. Somit lässt sich der Regler auch mit dem externen Governor des Brain2 betreiben. In diesem Fall bitte den Regler auf Modus 1 programmieren.

Wir empfehlen dringend, auch bei Nichtverwendung des Brain2 Governors diese Steckerbelegung zu verwenden, da die Masse des Telemetriesignals zwingend mit angeschlossen werden muss.

Das Telemetrieprotokoll im Regler muss auf „YGE“ eingestellt sein. Dies ist bei allen Reglern im Auslieferungszustand vorprogrammiert. Für eine korrekte Drehzahlanzeige muss im Regler die Polzahl auf „2“ und die Zähnezahl für Ritzel und Hauptzahnrad auf „1“ gestellt sein.

Nun können die Telemetriedaten des Reglers vom Brain2 an das Fernsteuersystem weitergeleitet und angezeigt werden. Folgen Sie dazu bitte den Anweisungen der Brain2-Anleitung.



Man kann das Kabel auch ohne Kupplung ausführen und die Pins am Telemetriestecker ausspinnen und auf zwei separate Servostecker stecken. Wichtig ist hierbei aber zu beachten, dass für die Verbindung mit dem USB-Adapter alle 3 Signale benötigt werden. Sollten Sie den Regler also nachträglich nochmal mit dem USB-Adapter auslesen wollen, muss die Änderung hierfür rückgängig gemacht werden.

## YGE-Telemetry with MSH Brain 2

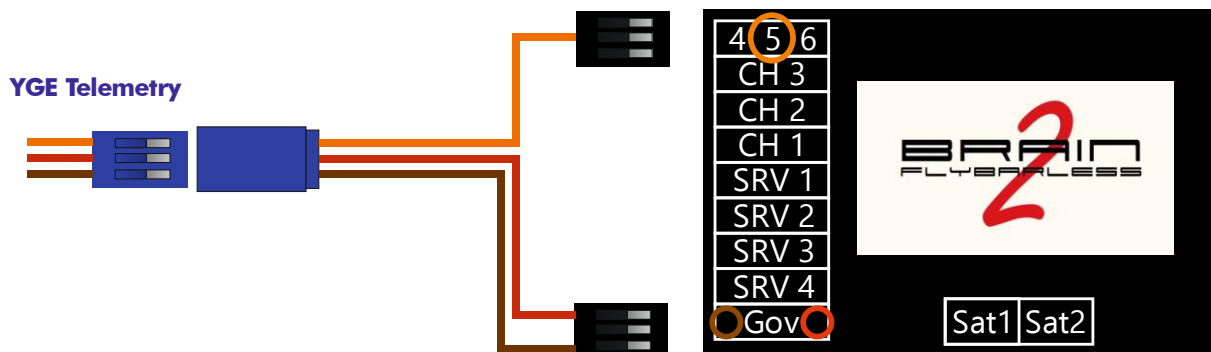
For using the telemetry with the MSH Brain2 it is necessary to make a little adapter. This connects the single telemetry signal (orange) with Pin 5 of the Brain2.

Furthermore the RPM-signal (red) and Ground (brown) need to be connected to the Gov connector of the Brain2. Please note that the red lead of the ESC will be connected to the signal-port of the Gov connector here. This way the ESC can be used with the external governor of the Brain2. In this case please program the ESC to Mode 1.

We highly recommend to use this wiring, even if you don't use the external governor, because the Ground of the telemetry signal must be connected either way.

The telemetry protocol of the ESC must be set to „YGE“. This is already preprogrammed for all YGE ESCs. For the correct displayed RPM please set the motor poles to „2“ and the teeth for pinion and main gear to „1“.

Now the telemetry data of your speedcontroller can be forwarded by the Brain2 to your transmitter. Please follow the steps of the Brain2 manual.



It is also possible to make this cable without coupling and just remove the leads from the servo plug and put them into two separate servo plugs. But please note that all 3 signals are needed for connecting the ESC with the USB-adapter. So if you want to read the ESC with the PC in future, the connector has to be changed back.